

THE
MATRIX



Serie 12 Ex 7 n°7

$$\langle , \rangle : V \times V \rightarrow K$$

$$\text{tg } \forall v' \in V - \{0\}$$

$$\exists v \text{ tg } \langle v, v' \rangle \neq 0$$

Determinants

Formes multilinéaires

DÉFINITION 10.1. Soit V un K -espace vectoriel et $n \geq 1$ un entier. Une forme multilinéaire en n variables sur V est une application

$$\Lambda : \begin{array}{ccc} V^n & \mapsto & K \\ (v_1, \dots, v_n) & \mapsto & \Lambda(v_1, \dots, v_n) \end{array}$$

telle que pour tout $i = 1, \dots, n$ et tout choix de $n - 1$ vecteurs $v_j \in V$, $j \neq i$, l'application Λ "restreinte à la i -ième composante"

$$v_i \in V \mapsto \Lambda(v_1, \dots, v_i, \dots, v_n) \in K$$

est linéaire:

$$\Lambda(v_1, \dots, \lambda.v_i + v'_i, \dots, v_n) = \lambda.\Lambda(v_1, \dots, v_i, \dots, v_n) + \Lambda(v_1, \dots, v'_i, \dots, v_n).$$

L'ensemble des formes multilinéaires en n variables sur V est noté

$$\text{Mult}^{(n)}(V, K) \text{ ou bien } (V^*)^{\otimes n} \text{ (notation "produit tensoriel").}$$

PROPOSITION 10.1. L'ensemble $\text{Mult}^{(n)}(V, K) = (V^*)^{\otimes n}$ des formes multilinéaires en n variables est un K -espace vectoriel quand on le muni de l'addition et de la multiplication par les scalaires usuelle pour les fonctions à valeurs dans K : $\forall \Lambda, \Xi \in (V^*)^{\otimes n}$

$$(\lambda\Lambda + \Xi)(v_1, \dots, v_n) = \lambda\Lambda(v_1, \dots, v_n) + \Xi(v_1, \dots, v_n).$$

Example principal: $l_1, \dots, l_n \in V^*$

$$l_1 \otimes \dots \otimes l_n: (v_1, \dots, v_n) \mapsto l_1(v_1) l_2(v_2) \dots l_n(v_n)$$

THÉORÈME 10.1 (Dimension et base de l'espace des formes multilinéaires). Soit $d = \dim V$, $\mathcal{B} = \{\mathbf{e}_1, \dots, \mathbf{e}_d\} \subset V$ une base et $\mathcal{B}^* = \{\mathbf{e}_1^*, \dots, \mathbf{e}_d^*\} \subset V^*$ la base duale. Alors $V^{*\otimes n}$ est de dimension finie égale à d^n ; une base de $V^{*\otimes n}$ est donnée par l'ensemble des formes multilinéaires de la forme

$$\mathbf{e}_{j_1}^* \otimes \dots \otimes \mathbf{e}_{j_n}^*, \text{ quand } j_1, \dots, j_n \text{ parcourent } \{1, \dots, d\}.$$

On note cette base

$$(\mathcal{B}^*)^{\otimes n} = \{\mathbf{e}_{j_1}^* \otimes \dots \otimes \mathbf{e}_{j_n}^*, (j_1, \dots, j_n) \in [1, d]^n\}.$$

Pour tout $\Lambda \in (V^*)^{\otimes n}$ on a la décomposition

$$\Lambda = \sum_{j_1, \dots, j_n \leq d} \Lambda(\mathbf{e}_{j_1}, \dots, \mathbf{e}_{j_n}) \mathbf{e}_{j_1}^* \otimes \dots \otimes \mathbf{e}_{j_n}^*$$

Formes Symétriques/
Alternées

DÉFINITION 10.2. Une forme multilinéaire

$$\Lambda : V^n \mapsto K$$

est dite

- Symétrique si $\forall i \neq j \leq n$

$$(ij).\Lambda = \Lambda$$

c'est à dire $\forall (v_1, \dots, v_n) \in V^n$, on a

$$\Lambda(v_1, \dots, v_j, \dots, v_i, \dots, v_n) = \Lambda(v_1, \dots, v_i, \dots, v_j, \dots, v_n).$$

Autrement dit si la valeur de Λ ne change pas quand on échange deux composantes.

- Alternée si $\forall i \neq j \leq n$

$$(ij).\Lambda = -\Lambda$$

c'est à dire $\forall (v_1, \dots, v_n) \in V^n$, on a

$$\Lambda(v_1, \dots, v_j, \dots, v_i, \dots, v_n) = -\Lambda(v_1, \dots, v_i, \dots, v_j, \dots, v_n).$$

Autrement dit si sa valeur est changée en son opposée si on échange deux composantes distinctes.

L'ensemble des formes multilinéaires symétriques en n variables sur V est noté

$$\text{Sym}^{(n)}(V; K).$$

L'ensemble des formes multilinéaires alternées en n variables sur V est noté

$$\text{Alt}^{(n)}(V; K).$$

PROPOSITION 10.2. Les ensembles $\text{Sym}^{(n)}(V; K)$ et $\text{Alt}^{(n)}(V; K)$ sont des SEV de l'espace vectoriel $\text{Mult}^{(n)}(V; K)$.

Rmq: Pourquoi +1 et -1?

Si Λ vérifie $\forall i < j$

$$(ij)\Lambda = \lambda \cdot \Lambda \quad \lambda \in K$$

on peut à nouveau appliquer (ij)

$$(ij)(ij)\Lambda = \lambda(ij)\Lambda = \lambda^2 \Lambda$$

=

$$\Lambda = \lambda^2 \Lambda$$

$$\text{rs } \Lambda \neq \underline{0} \quad \longrightarrow \quad \lambda^2 = 1 \iff \lambda = \pm 1$$

Action de G_n sur $\text{Mult}^{(n)}(V)$

$$\sigma \in \text{Big}(\{1, \dots, n\}) = G_n = S_n$$

On peut former la forme multilinéaire

$$\sigma.\Lambda: (v_1, \dots, v_n) \rightarrow \Lambda(v_{\sigma(1)}, v_{\sigma(2)}, \dots, v_{\sigma(n)})$$

THÉORÈME 10.2 (Action par permutation sur les formes multilinéaires). *Pour tout $\sigma \in \mathfrak{S}_n$, l'application*

$$\sigma.\bullet : \Lambda \in \text{Mult}^{(n)}(V, K) \mapsto \sigma.\Lambda \in \text{Mult}^{(n)}(V, K)$$

definit un automorphisme du K -ev $\text{Mult}^{(n)}(V, K)$.

Plus précisément, l'application

$$\sigma \in \mathfrak{S}_n \mapsto \sigma.\bullet \in \text{Aut}(\text{Mult}^{(n)}(V, K))$$

verifie

- *Soit Id_n la permutation triviale. On a $\forall \Lambda, \text{Id}_n.\Lambda = \Lambda$ autrement dit*

$$\text{Id}_n.\bullet = \text{Id}_{\text{Mult}^{(n)}(V, K)}.$$

- *$\forall \Lambda, \forall \sigma, \tau \in \mathfrak{S}_n$, on a*

$$(\sigma \circ \tau).\Lambda = \sigma.(\tau.\Lambda)$$

autrement dit

$$(\sigma \circ \tau).\bullet = (\sigma.\bullet) \circ (\tau.\bullet) = \sigma.(\tau.\bullet).$$

En particulier, pour tout σ

$$(\sigma.\bullet) \circ (\sigma^{-1}.\bullet) = \text{Id}_n.\bullet = \text{Id}_{\text{Mult}^{(n)}(V, K)}$$

et donc $\sigma.\bullet$ est un automorphisme linéaire de $\text{Mult}^{(n)}(V, K)$ de réciproque $\sigma^{-1}.\bullet$.

Ainsi

$$\sigma \mapsto \sigma.\bullet$$

definit une action à gauche $\mathfrak{S}_n \curvearrowright \text{Mult}^{(n)}(V, K)$ par automorphismes linéaires.

Preuve: $(\sigma \circ \tau) \cdot \Lambda = \sigma \cdot (\tau \cdot \Lambda)$

$$\begin{aligned} \text{On a } & \sigma \circ \tau \cdot \Lambda(v_1, \dots, v_n) \\ &= \Lambda(v_{\sigma(\tau(1))}, v_{\sigma(\tau(2))}, \dots, v_{\sigma(\tau(n))}) \end{aligned}$$

$$\tau \cdot \Lambda(v_1, \dots, v_n) = \Lambda(v_{\tau(1)}, \dots, v_{\tau(n)})$$

$$\sigma \cdot (\tau \cdot \Lambda)(v_1, \dots, v_n) = (\tau \cdot \Lambda)(v_{\sigma(1)}, \dots, v_{\sigma(n)})$$

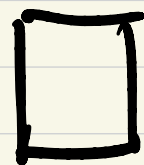
$$(v_{\sigma(1)}, \dots, v_{\sigma(n)}) = (w_1, \dots, w_n)$$

$$\tau. \wedge(w_1, \dots, w_n) = \wedge(w_{\tau(1)}, \dots, w_{\tau(n)})$$

$$w_i = v_{\sigma(i)}$$

$$w_{\tau(i)} = v_{\sigma(\tau(i))}$$

$$\sigma.(\tau. \wedge)(v_1, \dots, v_n) = \wedge(v_{\sigma(\tau(1))}, \dots, v_{\sigma(\tau(n))})$$



Rappel: Signature d'une permutation

Il existe un unique morphisme
de grp non-trivial

$$\text{sign}: \mathcal{S}_n \longrightarrow (\{\pm 1\}, \times)$$

la signature. Il est caractérisé
par le fait $\text{sign}(\tau) = -1$ pour
 $\tau = \text{transposition}$.

$$\text{sign}(\sigma) = (-1)^{t(\sigma)}$$

$t(\sigma)$ = le nb de maniere d'ecrire
 σ en produit de transposition

$t(\sigma)$ n'est pas uniquement defini
mais $t(\sigma) \bmod 2$ est bien defini.

THÉORÈME 10.3. Les formes multilinéaires alternées $\text{Alt}^{(n)}(V; K)$ (resp. symétriques $\text{Sym}^{(n)}(V; K)$) sont exactement les formes multilinéaires vérifiant

$$(10.1.1) \quad \forall \sigma \in \mathfrak{S}_n, \sigma.\Lambda = \text{sign}(\sigma)\Lambda \text{ (resp. } \sigma.\Lambda = \Lambda).$$

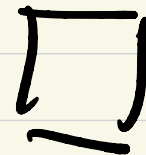
Preuve: Simple ment parce que (Λ alterné)
 sign est un morphisme de gpe

et si $\sigma = \tau_1 \circ \tau_2 \circ \dots \circ \tau_t$ $\tau_i = \text{transposition}$

$$\sigma.\Lambda = \tau_1(\tau_2(\dots \tau_t.\Lambda)) = (-1)^t \Lambda$$

$$= \text{sign}(\sigma) \Lambda$$

.....



THÉORÈME 10.4 (Dimension des espaces de formes alternées). On suppose que $\text{car}(K) \neq 2$. Soit $d = \dim V$. On a

$$\dim \text{Alt}^{(n)}(V; K) = \begin{cases} 0 & \text{si } n > d \\ 1 & \text{si } n = d \\ C_d^n & \text{si } n \leq d \end{cases}$$

Si $\text{Car } K = 2$ alors $+1_K = -1_K$ et les formes sym et alternées sont identiques

Preuve :

Si Λ est alternée en n variables

alors $\forall i < j \quad \forall v \in V$

$$\Lambda(v_1, \dots, v_{i-1}, \underset{i}{v}, \dots, \underset{j}{v}, v_{j+1}, \dots, v_n) = 0$$

si on a ppprique (i_j) on obtient

$$\Lambda(v_1, \dots, v, v, v_{d+1}, \dots, v_n)$$

$$= -\Lambda(v_1, \dots, v, v, v_{d+1}, \dots, v_n)$$

$$\Rightarrow 2 \Lambda(v_1, v, \dots, v, v_{d+1}, \dots, v_n) = 0$$

$$\Rightarrow \Lambda(v_1, \dots, v, v, v_{d+1}, \dots, v_n) = 0 \quad \begin{array}{l} \text{car on peut} \\ \text{diviser} \\ \text{par 2.} \end{array}$$

Plus généralement si la famille
 $\{v_1, \dots, v_n\}$ est liée alors

$\Lambda(v_1, \dots, v_n) = 0$. En effet si elle
est liée il existe $i \leq n$ tq
 v_i est CL de $\{v_1, \dots, v_{i-1}, v_{i+1}, \dots, v_n\}$

par exemple $v_n = \lambda_1 v_1 + \dots + \lambda_{n-1} v_{n-1}$

$$\begin{aligned}
 \Lambda(v_1, \dots, v_n) &= \Lambda(v_1, \dots, v_{n-1}, \lambda_1 v_1 + \dots + \lambda_{n-1} v_{n-1}) \\
 &= \lambda_1 \Lambda(v_1, \dots, v_{n-1}, v_1) + \dots + \lambda_{n-1} \Lambda(v_1, \dots, v_{n-1}, v_{n-1}) \\
 &= 0 \\
 &= 0.
 \end{aligned}$$

En particulier si $n > d$ la famille
 $\{v_1, \dots, v_n\}$ est toujours liée.
 et $\Lambda(v_1, \dots, v_n) = 0$

Si $n=d$. Si $\Lambda \in \text{Alt}^{(d)}(V; K)$

$$\Lambda = \sum_{\underline{d} \in \{1, \dots, d\}^d} \Lambda(e_{d_1}, \dots, e_{d_d}) e_{d_1}^* \otimes \dots \otimes e_{d_d}^*$$

$$\underline{d} = (d_1, \dots, d_d)$$

$(e_{d_1}^* \mid d_1=1 \dots d) = \text{base de } V^*$

Si $\underline{d}$ est tel que il existe $i < i'$ avec
 $d_i = d_{i'}$

donc $\Lambda(e_{d_1}, \dots, e_{d_i}, \dots, e_{d_i}, \dots, e_{d_d}) = 0$
car Λ est alternée.

la somme sur les $\underline{j}$ ne contient que
des termes où les j_i $i=1, \dots, d$ sont
distinct les j_i sont d'entiers compris
entre 1 et d qui sont tous
distincts.

$\Rightarrow$ if exists $\sigma \in \mathcal{S}_d$ to
 $(d_1, \dots, d_d) = (\sigma(1), \dots, \sigma(d))$

$$\Rightarrow \Lambda = \sum_{\sigma \in \mathcal{S}_d} \Lambda(e_{\sigma(1)}, \dots, e_{\sigma(d)}) e_{\sigma(1)}^* \otimes \dots \otimes e_{\sigma(d)}^* \\
\text{sign}(\sigma) \Lambda(e_1, \dots, e_d)$$

$$\Lambda = \Lambda(e_1, \dots, e_d) \sum_{\sigma \in \mathcal{S}_d} \text{sign}(\sigma) e_{\sigma(1)}^* \otimes \dots \otimes e_{\sigma(d)}^*$$

Pour nq
 $\dim \text{Alt}^{(d)}(V; K) = 1$ il suffit de nq

$$\Delta_B = \sum_{\sigma \in G_d} \text{sign}(\sigma) e_{\sigma(1)}^* \otimes \dots \otimes e_{\sigma(d)}^*$$

et une forme alternée et $\neq 0$

THÉORÈME 10.5. La fonction $\Delta_{\mathcal{B}} : V^d \mapsto K$ définie pour un d -uplet de vecteurs $(v_1, \dots, v_d)$ s'écrivant dans une base $\mathcal{B} = \{\mathbf{e}_1, \dots, \mathbf{e}_d\}$

$$v_i = \sum_{j=1}^d x_{ij} \mathbf{e}_j, \quad i = 1, \dots, d,$$

par

$$(10.1.5) \quad \Delta_{\mathcal{B}}(v_1, \dots, v_d) = \sum_{\sigma \in \mathfrak{S}_d} \text{sign}(\sigma) x_{1\sigma(1)} \cdots x_{d\sigma(d)}$$

est une forme multilinéaire alternée non-nulle.

Rmq $x_{1\sigma(1)} \cdots x_{d\sigma(d)} = e_{\sigma(1)}^*(v_1) \cdots e_{\sigma(d)}^*(v_d)$

Preuve: mq $\Delta_{\mathcal{B}}$ est $\neq 0$ on l'évalue sur $(\mathbf{e}_1, \dots, \mathbf{e}_d)$

$$\Delta_B(e_1, \dots, e_d) = \sum_{\sigma \in \mathcal{O}_d} \text{sign}(\sigma) e_{\sigma(1)}^*(e_1) \cdot e_{\sigma(2)}^*(e_2) \times \dots \times e_{\sigma(d)}^*(e_d)$$

On sait que $e_i^*(e_j) = \delta_{i=j}$

$$= \sum_{\sigma} \text{sign}(\sigma) \prod_{j=1}^d \delta_{d=\sigma(j)}$$

$$= \text{sign}(\text{Id}_{\{1, \dots, d\}}) \prod_{i=1}^d 1 = 1$$

$$\Delta_B \neq 0$$

Soit $\tau = \text{permutation de } \{1, \dots, d\}$

$$\tau. \Delta_B = \tau \left(\sum_{\sigma} \text{sign}(\sigma) \sigma^{-1} (e_1^* \otimes \dots \otimes e_d^*) \right)$$

$$= \sum_{\sigma} \text{sign}(\sigma) \tau. \sigma^{-1} (e_1^* \otimes \dots \otimes e_d^*)$$

$$\sigma' = \tau \circ \sigma^{-1} \quad \sigma^{-1} = \tau^{-1} \circ \sigma'$$

$$= \sum_{\sigma'} \text{sign}(\sigma'^{-1} \circ \tau) \sigma' (e_1^* \otimes \dots \otimes e_d^*)$$

$$\begin{aligned} \text{sign}(\sigma^{-1} \circ \tau) &= \text{sign}(\tau \cdot) \text{sign}(\sigma^{-1}) \\ &= \text{sign}(\tau) \sum_{\sigma'} \frac{\text{sign}(\sigma'^{-1})}{\text{sign}''(\sigma')} \kappa' \cdot (e_1^{\otimes} \otimes \dots \otimes e_1^{\otimes}) \end{aligned}$$

$$= \text{sign}(\tau) \Delta_B = \text{sign}(\tau) \Delta_B$$

$$\text{sign}(\sigma') \in \{\pm 1\} \quad \text{sign}(\sigma')^{-1} = \text{sign}(\sigma')$$

$\Rightarrow \Delta_B$ est $\neq 0$ et alternée. $\square$

Lemme: Si $l_1, \dots, l_n \in V^*$, $\sigma \in G_n$ alors

$$\sigma.(l_1 \otimes \dots \otimes l_n) = l_{\sigma^{-1}(1)} \otimes \dots \otimes l_{\sigma^{-1}(n)}.$$

Preuve: $\sigma.(l_1 \otimes \dots \otimes l_n)(v_1, \dots, v_n)$

$$= l_1 \otimes \dots \otimes l_n(v_{\sigma(1)}, \dots, v_{\sigma(n)})$$

$$= l_1(v_{\sigma(1)}) l_2(v_{\sigma(2)}) \dots l_n(v_{\sigma(n)})$$

$$= \prod_{i=1}^n l_i(v_{\sigma(i)}) \quad d = \sigma(i) \Leftrightarrow i = \sigma^{-1}(d)$$

$$\bigotimes_{d=1}^n \ell_{\sigma^{-1}(d)}(v_d) = \ell_{\sigma^{-1}(1)} \otimes \dots \otimes \ell_{\sigma^{-1}(n)}.$$

$(v_1, \dots, v_n)$



DÉFINITION. Soit V un K -EV de dimension d et $\mathcal{B} = \{\mathbf{e}_1, \dots, \mathbf{e}_d\}$ une base de V .
La forme alternée $\Delta_{\mathcal{B}}$ est appelée déterminant de V dans la base $\mathcal{B}$. On la note également

$$\det_{\mathcal{B}} = \Delta_{\mathcal{B}}.$$

On a pour $v_i = \sum_{j=1}^d x_{ij} \mathbf{e}_j$, $i \leq d$

$$\det_{\mathcal{B}}(v_1, \dots, v_d) = \sum_{\sigma \in \mathfrak{S}_d} \text{sign}(\sigma) x_{1\sigma(1)} \cdots x_{d\sigma(d)}$$

C'est l'unique forme multilinéaire alternée Λ vérifiant

$$(10.1.7) \quad \Lambda(\mathbf{e}_1, \dots, \mathbf{e}_d) = 1.$$

C'est une base de $\text{Alt}^{(d)}(V, K)$ et plus précisément pour $\Lambda \in \text{Alt}^{(d)}(V, K)$ on a

$$(10.1.8) \quad \Lambda = \Lambda(\mathbf{e}_1, \dots, \mathbf{e}_d) \Delta_{\mathcal{B}}.$$

Si on prend $V = K^d$ et $\mathcal{B} = \mathcal{B}_d^0$ la base canonique on note simplement $\Delta_d = \det_d$. Ainsi si $v_i = (x_{ij})_{j \leq d}$

$$\det_d(v_1, \dots, v_d) = \sum_{\sigma \in \mathfrak{S}_d} \text{sign}(\sigma) x_{1\sigma(1)} \cdots x_{d\sigma(d)}.$$

Interlude: Principe de symétrisation

$f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ f est paire si $f(-x) = f(x)$

f est impaire si $f(-x) = -f(x)$

à partir d'un f et qqe on peut fabriquer
une f^+ paire et f^- impaire en posant

$$f^+(x) = f(x) + f(-x) \quad f^-(x) = f(x) - f(-x)$$

$$f = \frac{1}{2}(f^+ + f^-)$$

On se donne W un K -ev

$G \curvearrowright W$ G un grpe fini qui agit linéairement sur W

$$\begin{aligned} i: G &\rightarrow GL(W) \\ g &\mapsto i(g) \end{aligned}$$

on va écrire l'action $w \in W$

$$i(g)(w) =: g \cdot w.$$

On cherche un vecteur $w \in W$ qui est invariant
sous l'action de G : tq

$$\forall g \in G \quad g \cdot w = w$$

étant donné $w \in W$

ou forme

$$w_G = \sum_{g \in G} g \cdot w$$

$$\forall h \in G \text{ on } a \quad h \cdot w_G = w_G$$

$$h \cdot w_G = h \cdot \left(\sum_{g \in G} g \cdot w \right) = \sum_{g \in G} h \cdot (g \cdot w)$$

$$= \sum_{g \in G} (h * g) \cdot w$$

$$g' = h * g$$

$$= \sum_{g' \in G} g' \cdot w = w_G$$

Exemple: $\{\pm 1\} \curvearrowright \mathcal{F}(\mathbb{R}; \mathbb{R})$

$$\varepsilon = \pm 1 \quad \varepsilon.f : x \mapsto f(\varepsilon x)$$

$$x \mapsto f(x) \quad \text{si } \varepsilon = +1$$

$$x \mapsto f(-x) \quad \text{si } \varepsilon = -1$$

$$f^+ = 1.f + (-1).f \quad \text{verifie}$$

$$f^+(\pm x) = f(x)$$

f^+ est paire.

Soit $\chi: G \rightarrow (K^\times, \times)$ un morphisme
de type G .
 χ s'appelle un caractère de G .

On peut alors chercher
 w_χ qui se transforme par χ sous
l'action de G : i.e

$$\forall g \in G \quad g \cdot w_\chi = \chi(g) w_\chi$$

si on prend $\chi: \{\pm 1\} \rightarrow \{\pm 1\} \subset \mathbb{R}^*$
 $\varepsilon \rightarrow \varepsilon$

un fct f_χ vérifie $f_\chi(\varepsilon x) = \varepsilon f_\chi(x)$

$\Leftrightarrow f_\chi$ est impaire

$$\begin{aligned} f^-(x) &= f(x) - f(-x) = f(1.x) + (-1) \cdot f((-1).x) \\ &= \chi(1) \cdot f + \chi(-1) \cdot (-1) f \end{aligned}$$

$$\text{Si } W = \text{Mult}^{(n)}(V; K)$$

$$G = G_n \quad \chi = \text{sign}$$

si Λ vérifie $\forall \sigma \in G_n$ on

$$\sigma. \Lambda = \text{sign}(\sigma) \Lambda$$

ou est dans le cadre précédent
et Λ est une forme alternée

THÉORÈME 10.6 (Processus de symétrisation pour l'action d'un groupe fini). Soit K un corps, $(G, \cdot)$ un groupe fini, W un K -ev de dimension finie et

$$\iota : G \mapsto \text{GL}(W)$$

une action à gauche de G sur W qui est linéaire: ι est morphisme de groupe de G vers le groupe des automorphismes de W . On notera cette action

$$g \cdot w = \iota(g)(w).$$

Soit

$$\chi : G \mapsto (K^\times, \times)$$

un morphisme de G vers le groupe multiplicatif de K (on dit que χ est un caractère de G à valeurs dans $K^\times$). Soit $w \in W$ un vecteur, alors le vecteur

$$w_\chi := \sum_{h \in G} \chi(h)^{-1} \cdot h \cdot w$$

vérifie pour tout $g \in G$

$$g \cdot w_\chi = \chi(g) \cdot w_\chi.$$

Preuve: Soit $w_\chi = \sum_{h \in G} \chi(h)^{-1} \cdot h \cdot w$

$g \in G$ $g \cdot w_\chi = g \cdot \left(\sum_{h \in G} \chi(h)^{-1} \cdot h \cdot w \right)$

$$= \sum_{h \in G} \chi(h)^{-1} g \cdot (h \cdot w)$$

$$= \sum_{h \in G} \chi(h)^{-1} (g * h) \cdot w$$

or pose $h' = g * h$ $h = g^{-1} * h'$

$$= \sum_{h' \in G} \chi(g^{-1} * h')^{-1} h' \cdot w$$

$$\chi(g^{-1} * h')^{-1} = (\chi(g)^{-1} \chi(h'))^{-1} \\ = \chi(g) \chi(h')^{-1}$$

$$g \cdot w_\chi = \sum_{h'} \chi(g) \chi(h')^{-1} h' \cdot w \\ = \chi(g) \sum_{h'} \chi(h')^{-1} h' \cdot w \\ = \chi(g) w_\chi.$$

$$\text{Cas } W = \text{Mult}^{(1)}(V; K)$$

$$G = \tilde{G}_d$$

$$\text{et } w = e_1^* \otimes \dots \otimes e_d^*$$

$$(e_1^* \otimes \dots \otimes e_d^*)_{\text{sign}} = \sum_{\sigma \in \tilde{G}_d} \text{sign}(\sigma) \sigma^{-1} \cdot e_1^* \otimes \dots \otimes e_d^*$$

$$\Delta_B = \sum_{\sigma} \text{sign}(\sigma) \sigma \cdot (e_1^* \otimes \dots \otimes e_d^*)$$

$$\begin{aligned}
& \sum_{\sigma} \text{sign}(\sigma) \sigma. (e_1^* \otimes \dots \otimes e_d^*) \\
&= \sum_{\sigma} \text{sign}(\sigma) e_{\sigma^{-1}(1)}^* \otimes \dots \otimes e_{\sigma^{-1}(d)}^* \\
&= \sum_{\sigma'} \text{sign}(\sigma')^{-1} e_{\sigma'(1)}^* \otimes \dots \otimes e_{\sigma'(d)}^* \\
&\sigma' = \sigma^{-1} \quad \text{sign}(\sigma')^{-1} = \text{sign}(\sigma')
\end{aligned}$$



Determinants

THÉORÈME 10.7 (Formules combinatoire pour le determinant). On a les formules suivantes

$$(10.2.1) \quad \det_{\mathcal{B}}(v_1, \dots, v_d) = \sum_{\sigma \in \mathfrak{S}_d} \text{sign}(\sigma) \prod_{i=1}^d x_{i\sigma(i)} = \sum_{\sigma \in \mathfrak{S}_d} \text{sign}(\sigma) x_{1\sigma(1)} \cdots x_{d\sigma(d)}.$$

$$(10.2.2) \quad \det_{\mathcal{B}}(v_1, \dots, v_d) = \sum_{\sigma \in \mathfrak{S}_d} \text{sign}(\sigma) \prod_{j=1}^d x_{\sigma(j)j} = \sum_{\sigma \in \mathfrak{S}_d} \text{sign}(\sigma) x_{\sigma(1)1} \cdots x_{\sigma(d)d}.$$

$$v_i = \sum_{j=1}^d x_{ij} e_j \quad \{e_1, \dots, e_d\} \subseteq B \subset V$$

une base

Preuve: on

$$\det_{\mathcal{B}}(v_1, \dots, v_d) = \sum_{\sigma \in \mathfrak{S}_d} \text{sign}(\sigma) \prod_{i=1}^d x_{i\sigma(i)}$$

$$\begin{aligned} \sigma' &= \sigma^{-1} \\ d &= \sigma(i) \end{aligned}$$

$$= \sum_{\sigma'} \text{sign}(\sigma') \prod_{i=1}^d x_{i\sigma'(i)}$$

$\det_B$ dépend du choix de B
une base différente peut donner un autre
determinant $\det_{B'}$,

Mais tous sont proportionnels

$$\det_{B'} = \det_{B'}(e_1, \dots, e_n) \det_B$$

Rmq: si $(v_1, \dots, v_d) \in V^d$

alors $\det_B(v_1, \dots, v_d) \neq 0$ ssi

$(v_1, \dots, v_d)$ est une base de V .

- si $(v_1, \dots, v_d)$ est liée on a vu que

$$\det_B(v_1, \dots, v_d) = 0$$

- sinon $(v_1, \dots, v_d)$ est une base B'

$$\text{et } \det_B = \det_B(v_1, \dots, v_d) \det_{B'}$$

$$\det_B(v_1, \dots, v_d) = \sum_{\sigma} \text{sign}(\sigma) \prod_{i=1}^d x_{i\sigma(i)}$$

$$j = \sigma(i) \quad i = \sigma^{-1}(j)$$

$$\sigma' = \sigma^{-1}$$

$$= \sum_{\sigma'} \text{sign}(\sigma'^{-1}) \prod_{i=1}^d x_{i\sigma'(i)}$$

$$= \sum_{\sigma} \text{sign}(\sigma') \prod_{j=1}^d x_{\sigma(j)j}$$

Determinant d'un endomorphisme

$\varphi: V \longrightarrow V$. Etant donne $\Lambda \in \text{Alt}^{(d)}(V)$

on pose

$$\varphi^* \Lambda: (v_1, \dots, v_d) \mapsto \Lambda(\varphi(v_1), \dots, \varphi(v_d))$$

alors $\varphi^* \Lambda$ est encore une forme
multilinéaire alternée et
on peut la théorie du déterminant

$$\varphi^* \Lambda = \varphi^* \Lambda(e_1, \dots, e_d) \det_B$$

$$= \Lambda(\varphi(e_1), \dots, \varphi(e_d)) \det_B$$

On définit $\det \varphi$ comme étant le scalaire obtenu en prenant

$$\Lambda = \det_B$$

$$\varphi^* \det_B = \det \varphi \cdot \det_B$$

ou d'autre termes

$$\det \varphi = \det_B (\varphi(e_1), \dots, \varphi(e_d))$$

en fait $\det \varphi \in K$ ne dépend pas du choix de B .

Si A est n'importe quelle autre FM/A

$$\Lambda = 1 \det_B$$

$$\text{et } \varphi^* \Lambda = 1 \varphi^* \det_B = 1 \det \varphi \cdot \det_B$$

$$= \det \varphi (1 \det_B) = \det \varphi \cdot \Lambda$$

en particulier si on prend

$$\Lambda = \det_{B'}$$

B' une autre base

on a la même formule

$$\varphi^* \det_{B'} = \det \varphi \det_{B'}$$

THÉORÈME 10.8 (Propriétés fonctionnelles du déterminant). Soit $\varphi : V \mapsto V$ un endomorphisme. Pour tout $\Lambda \in \text{Alt}^{(d)}(V; K)$, on a

$$(10.2.5) \quad \varphi^*(\Lambda) = \det(\varphi)\Lambda.$$

En particulier $\det(\varphi)$ ne dépend pas du choix de la base $\mathcal{B}$.

L'application $\det : \text{End}(V) \mapsto K$ a les propriétés suivantes

(1) Homogénéité: soit $\lambda \in K$ alors

$$\det(\lambda.\varphi) = \lambda^d.\det(\varphi).$$

(2) Multiplicativité: on a

$$\det(\psi \circ \varphi) = \det(\psi)\det(\varphi) = \det(\varphi)\det(\psi) = \det(\varphi \circ \psi).$$

(3) Critère d'inversibilité: on a

$$\det(\varphi) \neq 0 \iff \varphi \in \text{GL}(V).$$

(4) Invariance par conjugaison: pour tout $\varphi \in \text{End}(V)$ et $\psi \in \text{GL}(V)$ on a

$$\det(\text{Ad}(\psi)(\varphi)) = \det(\psi\varphi\psi^{-1}) = \det(\varphi).$$

(5) Morphisme: L'application

$$\det : \text{GL}(V) \mapsto K^\times$$

est un morphisme de groupes. En particulier $\det(\text{Id}_V) = 1$.

Preuve: (1) on a pour tout base B

$$\varphi^* \det_B = \det \varphi \det_B$$

$$\det \varphi = \det_B(\varphi(e_1), \dots, \varphi(e_d))$$

si on remplace φ par $\lambda \varphi$ $\lambda \in K$

$$\begin{aligned} \det(\lambda \varphi) &= \det_B(\lambda \varphi(e_1), \dots, \lambda \varphi(e_d)) \\ &= \lambda^d \det_B(\varphi(e_1), \dots, \varphi(e_d)) \end{aligned}$$

$$= \lambda^d \det \varphi.$$

$$\det \psi \circ \varphi$$

$$(\psi \circ \varphi)^* \det_B = \det(\psi \circ \varphi) \det_B$$

$$(\psi \circ \varphi)^* \det_B (v_1, \dots, v_d)$$

$$= \det_B (\psi \circ \varphi(v_1), \dots, \psi \circ \varphi(v_d))$$

$$= \det_B(\psi(\varphi(v_1)), \dots, \psi(\varphi(v_d)))$$

$$= \varphi^*(\psi^* \det_B)(v_1, \dots, v_d)$$

$$= \det \varphi \cdot \psi^* \det_B(v_1, \dots, v_d)$$

$$= \det \varphi \times \det \psi \det_B(v_1, \dots, v_d)$$

$$= \det \psi \times \det \varphi \times \det_B(v_1, \dots, v_d)$$

3 On a vu

$$\det \varphi = \det_B(\varphi(e_1), \dots, \varphi(e_d))$$

et on sait que $\det_B(\varphi(e_1), \dots, \varphi(e_d)) \neq 0$

ssi $\{\varphi(e_1), \dots, \varphi(e_d)\}$ est une base
de V

$$\iff \varphi \in GL(V)$$

$$4) \det(\psi \circ \varphi \circ \psi^{-1}) = \det(\psi) \det(\varphi)$$

$$\psi \in GL(V)$$

$$\det(\psi^{-1})$$

$$= \det(\psi) \det(\psi^{-1}) \times \det(\varphi)$$

Il suffit de voir que $\det(\psi^{-1}) = \det(\psi)^{-1}$

$$\text{Mais } \det \psi \times \det(\psi^{-1}) = \det(\psi \circ \psi^{-1}) \\ = \det(\text{Id}_V)$$

$$\begin{aligned}\det Id_V &= \det_B (Id_V(e_1), \dots, Id_V(e_d)) \\ &= \det_B (e_1, \dots, e_d) = 1\end{aligned}$$

DÉFINITION 10.5. *Le noyau du morphisme $\det : \mathrm{GL}(V) \mapsto K^\times$ est appelée "groupe special lineaire de V " et on le note*

$$\mathrm{SL}(V) = \ker \det = \{\varphi \in \mathrm{GL}(V), \det \varphi = 1\}.$$

C'est un sous-groupe distingue de $\mathrm{GL}(V)$ (car c'est un noyau).

Determinant d'une matrice

DÉFINITION 10.6. Soit $M \in M_d(K)$ une matrice carrée de coefficients $M = (m_{ij})_{ij \leq d}$. Le déterminant $\det(M)$ de M est (de manière équivalente):

(1) Le scalaire

$$\det M = \det(\varphi_M)$$

ou $\varphi_M : K^d \mapsto K^d$ est l'application linéaire sur K^d dont la matrice dans la base canonique

$$\text{mat}_{\mathcal{B}^0}(\varphi_M) = M.$$

(2) Le déterminant – relatif à la base canonique $\mathcal{B}_{\text{Col}_d}^0$ de l'espace vectoriel $\text{Col}_d(K)$ des vecteurs colonnes de hauteur d – de l'ensemble des vecteurs colonnes de e la matrice M :

$$\det(M) = \det_{\mathcal{B}_{\text{Col}_d}^0}(\text{Col}_1(M), \dots, \text{Col}_d(M))$$

(3) Le déterminant – relatif à la base canonique $\mathcal{B}_{\text{Lig}_d}^0$ de l'espace vectoriel $\text{Lig}_d(K)$ des vecteurs lignes de longueur d – des vecteurs lignes de la matrice M dans l'espace des vecteurs lignes $\text{Lig}_d(K)$:

$$\det(M) = \det_{\mathcal{B}_{\text{Lig}_d}^0}(\text{Lig}_1(M), \dots, \text{Lig}_d(M))$$

(4) La somme

$$(10.2.4) \quad \det(M) = \sum_{\sigma \in \mathfrak{S}_d} \text{sign}(\sigma) m_{\sigma(1)1} \cdots m_{\sigma(d)d}.$$

(5) La somme

$$(10.2.5) \quad \det(M) = \sum_{\sigma \in \mathfrak{S}_d} \text{sign}(\sigma) m_{1\sigma(1)} \cdots m_{d\sigma(d)}.$$

Rmq: $\varphi: V \rightarrow V$ $B \subset V$ $N = \text{mat}_B \varphi$

$$\det(\text{mat}_B \varphi) = \det(\varphi)$$

Preuve:

$$M = \begin{pmatrix} m_{11} & m_{12} & m_{1d} \\ m_{d1} & & m_{dd} \end{pmatrix}$$

Example $d=2$ $G_2 = \{Id_2, (1,2)\}$

$$\begin{vmatrix} a & b \\ c & d \end{vmatrix} = \sum_{G \in G_2} \text{sign}(\sigma) m_{1\sigma(1)} m_{2\sigma(2)}$$

$$= m_{11} m_{22} - m_{12} m_{21}$$

$$= ad - bc.$$